

# FACOLTÀ DI INGEGNERIA

## Corso di laurea in Ingegneria Edile-Architettura

Prova scritta di **Geometria** assegnata il 1/03/04

### COMPITO A

#### I

Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare avente

- $v_1 = (1, 0, 1)$  come autovettore associato all'autovalore  $T = h$ ;
- $v_2 = (1, 1, -1)$  come autovettore associato all'autovalore  $T = 2 - h$ ;
- $v_3 = (1, 1, 1)$  come un elemento del  $\text{Ker}(f)$ .

1. Studiare tale applicazione determinando, al variare di  $h$ , una base di  $\text{Ker}(f)$  e  $\text{Im}(f)$ .
2. Studiare la semplicità di  $f$ , al variare di  $h$ .
3. Determinare, al variare di  $h$ , il sottospazio  $V \subseteq \mathbb{R}^3$ , tale che  $f(V) \subseteq W$ , dove  $W = \{(y_1, y_2, y_3) \mid y_1 + y_3 = 0\}$ .

### Risoluzione

In base ai dati, per definizione si ha che:

$$f(v_1) = hv_1; \quad f(v_2) = (2 - h)v_2; \quad f(v_3) = \underline{0}$$

1. L'applicazione  $f$  è perfettamente determinata in quanto le precedenti relazioni assegnano le immagini dei vettori di una base. Per studiare l'applicazione lineare bisogna introdurre una matrice associata all'applicazione lineare, rispetto a delle opportuni basi, una nel dominio e l'altra nel codominio. Quando si conoscono degli autovettori è ovvio che bisogna scegliere una base del dominio e codominio che contenga questi autovettori, perchè in tal caso la matrice ottenuta conterrà molti zeri e quindi sarà più facile da trattare.

Quindi detta  $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$  si ha che la matrice associata è  $M(f)^{\mathcal{B}, \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} h & 0 & 0 \\ 0 & 2 - h & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

- a) Per  $h \neq 0, 2$  il rango è 2. Quindi  $\dim \text{Im}(f) = 2$  e una base dell'immagine è data  $\langle v_1, v_2 \rangle$ , come si vede dalle relazioni che definiscono  $f$ . Per trovare il  $\text{Ker} f$  basta risolvere il sistema omogeneo costruito sulla matrice e si trova  $x = 0$ ;  $y = 0$ . Quindi una base del nucleo si trova prendendo, per esempio, il vettore che ha rispetto alla base  $\mathcal{B}$  le componenti  $(0, 0, 1)$ . Si trova  $v_3$ .

- b) Se  $h = 0$ , la matrice diventa  $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Quindi  $\text{Im}(f) = \langle v_2 \rangle$ . Per il  $\text{Ker}(f)$  dal sistema si trova  $y = 0$  e quindi come base del nucleo si possono prendere i vettori di componenti  $(1, 0, 0)$  e  $(0, 0, 1)$ ; cioè  $v_1$  e  $v_3$ .

- c) Per  $h = 2$  la matrice diventa  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

È immediato che una base per  $Im(f) = \langle v_1 \rangle$  e una base per  $Ker(f) = \langle v_2, v_3 \rangle$ .

2. Scriviamo la matrice caratteristica  $\begin{pmatrix} h-T & 0 & 0 \\ 0 & (2-h)-T & 0 \\ 0 & 0 & -T \end{pmatrix}$ . È immediato calcolare gli autovalori; essi sono  $T_1 = 0$ ;  $T_2 = h$ ;  $T - 3 = 2 - h$ . Essi sono tutti reali. Per i valori di  $h$  per cui essi sono anche distinti si sa che l'endomorfismo è semplice. Vediamo quando si hanno autovalori multipli. Esaminiamo tutti i casi che si possono presentare.

i)  $T_1 = T_2$ , e ciò per  $h = 0$ ; ne segue  $T_3 = 2$ . Calcoliamo la dimensione dell'autospazio relativo all'autovalore  $T = 0$ . La matrice caratteristica diventa  $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  ed ha

rango 1. Quindi la  $\dim V_0 = 3 - 1 = 2$ .

In tal caso l'endomorfismo è semplice.

ii)  $T_1 = T_3 = 0$  e ciò per  $h = 2$ . La matrice caratteristica diventa  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  ed ha

rango 1. Quindi la  $\dim V_0 = 3 - 1 = 2$ .

Anche in tal caso l'endomorfismo è semplice.

iii)  $T_2 = T_3 \Leftrightarrow h = 2 - h \Leftrightarrow h = 1$ . Si ha  $T_2 = T_3 = 1$ . Anche in tal caso l'endomorfismo è semplice.

iv) Per  $h \neq 0, 1, 2$  gli autovalori sono tutti reali e distinti e l'endomorfismo è semplice.

In conclusione l'endomorfismo è sempre semplice.

3. Diciamo  $(x, y, z)$  le componenti, rispetto alla base  $\mathcal{B}$ , del generico vettore  $v \in V$ .

Per calcolare  $f(v)$  basta moltiplicare la matrice  $A = M(f)^{\mathcal{B}, \mathcal{B}}$  per il vettore  $\underline{X} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ .

Nel nostro caso si ha

$$\begin{pmatrix} h & 0 & 0 \\ 0 & 2-h & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 = hx \\ y_2 = (2-h)y \\ y_3 = 0 \end{pmatrix}.$$

Il vettore  $\underline{Y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$  fornisce le componenti, rispetto alla base  $\mathcal{B}$ , del vettore  $f(v)$ .

Quindi  $f(v) = hxv_1 + (2-h)v_2 = hx(1, 0, 1) + (2-h)(1, 1, -1) = (hx + (2-h)y, (2-h)y, hx + (h-2)y)$ . Imponendo che tali componenti soddisfino  $y_1 + y_3 = 0$  si ha, nel nostro caso:  $hx + 2y - hy + hx + hy - 2y = 0$  cioè  $2hx = 0$ .

Per  $h = 0$  la precedente è una identità, e quindi il sottospazio  $V$  coincide con tutto  $\mathbb{R}^3$ .

Se  $h \neq 0$  segue  $x = 0$  e quindi  $V$  si ottiene da  $yv_2 + zv_3$ .

## II

Sia fissato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O\vec{x}\vec{y}\vec{z}.u$ .

1. Studiare il fascio di coniche del piano  $z = 0$  di equazione:

$$(h+1)x^2 + (1-h)y^2 - 4x + 2 = 0$$

caratterizzando tutte le coniche del fascio e determinando i punti base e le coniche spezzate.

2. Detta  $\varphi$  la parabola del fascio, determinare le quadriche contenenti  $\varphi$  ed aventi in  $Z_\infty = (0, 0, 1, 0)$  come piano tangente il piano  $x + y = 0$ .
3. Provare che le quadriche ottenute sono tutte degeneri. Trovare i rispettivi vertici ed il luogo da essi descritto.

**Risoluzione** L'equazione del fascio si può scrivere:

$$h(x^2 - y^2) + x^2 + y^2 - 4x + 2 = 0$$

La conica che è a fattore di  $h$ ,  $x^2 - y^2 = 0$ , si spezza nelle rette  $(x - y)(x + y) = 0$ . L'altra conica con cui è formato il fascio:  $x^2 + y^2 - 4x + 2 = 0$  è la circonferenza di centro  $C = (2, 0)$  e raggio  $r = \sqrt{4 - 2}$ .

1. Per trovare i punti base basta intersecare le due precedenti coniche. Si trova

$$\begin{cases} x = y \\ x^2 + y^2 - 4x + 2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y \\ x^2 - 2x + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 1 \\ x = 1 \end{cases} \quad m=2$$

Analogamente  $\begin{cases} y = -1 \\ x = 1 \end{cases} \quad m=2$ . Si può concludere che le due rette di equazioni  $x = \pm y$  sono tangenti alla circonferenza  $x^2 + y^2 - 4x + 2 = 0$ . La conica congiungente i punti base  $x = 1$ , contata due volte, è un'altra conica spezzata.

La matrice della conica della conica è  $B = \begin{pmatrix} h+1 & 0 & -2 \\ 0 & 1-h & 0 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ . Si deduce  $|B| =$

$2(1+h)(1-h) - 4(1-h) = 2(1-h)(1+h-2) = -2(1-h)^2$ . Si può affermare che per  $h \neq 1$  si hanno coniche irriducibili.  $|A| = 1 - h^2$ . In definitiva si hanno

**Ellissi** per  $1 - h^2 > 0 \Rightarrow -1 < h < 1$

**Iperboli** per  $1 - h^2 < 0 \Rightarrow h < -1$  e  $h > 1$

**Parabola** per  $h = -1$ . Per  $h = 1$  il determinante di  $B$  è zero e si ha una conica spezzata.

La parabola  $\varphi$  del fascio ha equazioni  $\begin{cases} z = 0 \\ y^2 - 2x + 1 = 0 \end{cases}$ .

2. Le quadriche che contengono  $\varphi$  sono tutte e sole quelle la cui equazione è del tipo

$$z(ax + by + cz + d) + y^2 - 2x + 1 = 0$$

Dopo avere scritto la precedente in coordinate omogenee:  $z(ax + by + cz + dt) + y^2 - 2xt + t^2 = 0$ , imponendo il passaggio per  $Z_\infty = (0, 0, 1, 0)$  si trova che dev'essere  $c = 0$ . Il piano tangente in  $Z_\infty$  è dato da

$$(0, 0, 1, 0) \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{a}{2} & -1 \\ 0 & 1 & \frac{b}{2} & 0 \\ \frac{a}{2} & \frac{b}{2} & 0 & \frac{d}{2} \\ -1 & 0 & \frac{d}{2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

cioè  $ax + by + d = 0$ . Per identificare questa all'equazione richiesta basta porre  $d = 0$ ;  $b = a$ . Il fascio di quadriche  $\mathcal{Q}$  trovato è  $z(ax + ay) + y^2 - 2x + 1 = 0$ .

3. Troviamo la matrice  $B$  della generica quadrica  $\mathcal{Q}$ . Si ha  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{a}{2} & -1 \\ 0 & 1 & \frac{a}{2} & 0 \\ \frac{a}{2} & \frac{a}{2} & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Il

$|B| = 0$  sempre per ogni  $a$ . Il  $|A| = -\frac{a^2}{4}$ .

Per  $a \neq 0$  si hanno coni. Per  $a = 0$  si ha un cilindro che però si deve scartare dalle nostre considerazioni perchè per esso  $Z_\infty$  è vertice e il piano tangente nel vertice non è definito.

Per trovare il luogo dei vertici basta risolvere per  $a \neq 0$  il sistema  $\begin{cases} \frac{a}{2} = 1 \\ y + \frac{a}{2}z = 0 \\ x + y = 0 \end{cases}$  . Si

trova  $\begin{cases} z = \frac{2}{a} \\ y = -\frac{a}{2} \frac{2}{a} = -1 \\ x = 1 \end{cases}$  . Il luogo dei vertici è quindi la retta di equazioni  $\begin{cases} x = 1 \\ y = -1 \end{cases}$  .