

## FACOLTA' DI INGEGNERIA

Corso di laurea in **Ingegneria Elettronica-Vecchio Ordinamento**

**Risoluzione della prova scritta di Geometria** assegnata il 18/05/2002

### I

È assegnato nello spazio un sistema di rif. cart. ortog.  $O\vec{x}\vec{y}\vec{z}.u$

1. – Determinare e studiare il fascio  $\Phi$  di coniche, del piano coordinato  $z = 0$ , passanti per  $A \equiv (1, 1, 0, 1)$ ,  $B \equiv (-1, 1, 0, 1)$  e tangenti all'asse  $\vec{x}$  in  $O$ .

#### Risoluzione

Il fascio  $\Phi$  si può determinare facendo combinazione lineare delle seguenti due coniche: la prima quella spezzata nella tangente in  $O$  e nella congiungente  $AB$  e l'altra spezzata nelle due rette  $OA$  e  $OB$ .

Le coniche spezzate e i punti base sono ovvi.

Si hanno coniche irriducibili per  $\lambda \neq 0$ , e poi si ha una **parabola** per  $\lambda = 1$ , **ellissi** per  $\lambda > 1$  e **iperboli** per  $\lambda < 1$ .

2. – Nella polarità piana, determinata dalla generica conica :

$$\gamma : \quad \{ z = 0, \quad x^2 - y^2 + \lambda y (y - 1) = 0 \}$$

si determinino la polare  $p$  del punto  $P \equiv (0, 2, 0, 1)$  e il polo  $R$  della retta :  $z = 0; 2x + y = 0$ .

Si studi la conica  $\Gamma$  luogo dei punti comuni a  $p$  ed alla retta  $PR$ , al variare di  $\gamma \in \Phi$ .

#### Risoluzione

La polare di  $P = (0, 2)$  si calcola con la formula:

$$(0, 2, 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda - 1 & -\frac{\lambda}{2} \\ 0 & -\frac{\lambda}{2} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

Dopo semplici calcoli si ottiene la retta:  $(3y - 2)\lambda = 4y$ .

Intanto osserviamo che stiamo lavorando sul piano  $z = 0$ , e che quando si scrive la formula della polare di un punto, le coordinate del punto si devono scrivere in coordinate omogenee. Nasce da questo che le coordinate del punto  $P$  sono state scritte  $(0, 2, 1)$ .

Ora troviamo la polare del generico punto  $P_0 = (x_0, y_0)$ . Usando la formula

$$(x_0, y_0, 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda - 1 & -\frac{\lambda}{2} \\ 0 & -\frac{\lambda}{2} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

In tal caso si ottiene: (1)  $x_0x + [(\lambda - 1)y_0 - \frac{\lambda}{2}]y - \frac{\lambda}{2}y_0 = 0$ .

Noi vogliamo che tale polare sia la retta di equazione  $2x + y = 0$ . Perché le due equazioni rappresentino la stessa retta devono avere i coefficienti proporzionali. Quindi

$$\begin{cases} x_0 = 2\rho \\ y_0 = 0 \\ -\frac{\lambda}{2} = \rho \end{cases}$$

La seconda del sistema deriva dall'aver posto il termine noto di (1) uguale a zero. E poiché  $\lambda \neq 0$  si ha  $y = 0$ .

Adesso scriviamo l'equazione della retta che congiunge  $P = (0, 2)$  ed  $R = (-\lambda, 0)$ . Si ha:  $2x - \lambda y + 2\lambda = 0$ . Il luogo descritto dal punto comune alle due rette  $p$  e  $PR$  si ottiene eliminando  $\lambda$  dal sistema delle loro equazioni

$$\begin{cases} (3\lambda - 4)y - 2\lambda = 0 \\ 2x - \lambda y + 2\lambda = 0 \end{cases}$$

Dopo semplici calcoli si ottiene il luogo  $\Gamma$ :  $(3x - 2y)y - 2x + 4y = 0$ . Tale luogo è una iperbole che è facile studiare in dettaglio.

3. - Si determini l'equazione del cilindro  $\mathcal{Q}$  avente le generatrici parallele alla retta:  $x = y = -z$  e come direttrice la conica:

$$(3x - 2y)y - 2x + 4y = 0, \quad z = 0.$$

### Risoluzione

Il punto generico della conica ha coordinate  $G_0 = (x_0, y_0, 0)$ , soddisfacenti la condizione di appartenenza  $3x_0y_0 - 2y_0^2 - 2x_0 + 4y_0 = 0$ . Il cilindro richiesto è generato dalle rette per il punto  $G_0$  e parallele alla retta  $x = y = -z$ . Le equazioni delle generatrici sono:

$$\frac{x - x_0}{1} = \frac{y - y_0}{1} = \frac{z}{-1}.$$

Da cui  $x_0 = x + z$ ;  $y_0 = y + z$ . Sostituendo tali valori nell'equazione di condizione si ha:

$$3(x + z)(y + z) - 2(y + z)^2 - 2(x + z) + 4(y + z) = 0$$

## II

1. - Determinare il generico endomorfismo  $f$  di  $\mathbb{R}^3$  tale che:

a)- l'asse  $\vec{x}$  sia l'autospazio associato all'autovalore  $h \in \mathbb{R}$ ;

b)- la retta  $W = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y = z \}$  sia l'autospazio associato all'autovalore  $\lambda = 2$ ;

c)- la retta  $V = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y = x - z = 0 \}$  non sia un autospazio di  $f$  e la sua immagine  $f(V)$  sia la generica retta del fascio  $\Psi$  :

$$\begin{cases} y = 0 \\ x = az \end{cases}$$

Studiare la semplicità di  $f$  al variare della molteplicità degli autovalori e nei casi in cui  $f$  è semplice determinare una base di autovettori di  $\mathbb{R}^3$ .

**Risoluzione** In base a quanto richiesto dev'essere

$$\begin{cases} f(1, 0, 0) = h(1, 0, 0) \\ f(1, 1, 1) = 2(1, 1, 1) \\ f(1, 0, 1) = (a, 0, 1) \end{cases}$$

Scriviamo la matrice associata ad  $f$  rispetto alla base  $\mathcal{B} = ((1, 0, 0), (1, 1, 1), (1, 0, 1))$ , cioè  $M(f)^{\mathcal{B}, \mathcal{B}}$ . Sulle colonne si devono scrivere ordinatamente le componenti di  $f(1, 0, 0)$ ,  $f(1, 1, 1)$  e  $f(1, 0, 1)$ , rispetto alla base  $\mathcal{B}$ . Si ottiene

$$A = M(f)^{\mathcal{B}, \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} h & 0 & a-1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

L'ultima colonna della matrice sono le componenti del vettore  $f(1, 0, 1) = (a, 0, 1)$ , rispetto alla base  $\mathcal{B}$ . La matrice caratteristica è

$$\begin{pmatrix} h-T & 0 & a-1 \\ 0 & 2-T & 0 \\ 0 & 0 & 1-T \end{pmatrix}$$

Gli autovalori sono  $T = 1$ ,  $T = 2$ ,  $T = h$ .

Quindi per  $h \neq 1, 2$  l'endomorfismo è semplice.

Vediamo i casi particolari.

Per  $h = 1$  L'autovalore  $T = 1$  è doppio. La matrice caratteristica diventa

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & a-1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Perchè l'endomorfismo sia semplice il suo rango dev'essere uguale a 1. Ciò si ha per  $a = 1$ . Tale soluzione non è accettabile perchè in tal caso  $V$  sarebbe un autospazio, contro quanto richiesto.

Per  $h = 2$ , si ha l'autovalore  $T = 2$  doppio e la matrice caratteristica diventa

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & a-1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Tale matrice ha sempre rango 1, qualunque sia  $a$ ; ne segue che per  $h = 2$  l'endomorfismo è sempre semplice.

In conclusione l'endomorfismo è sempre semplice tranne che per  $h = 1$ .

La base di autovettori si ottiene dal sistema

$$(A - \lambda I)\underline{X} = \underline{0}$$

ed è lasciata per esercizio allo studente.

2. - Siano :  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & k & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3,3}$ ,  $\mathcal{F}$  una base di  $\mathbb{R}^3$ ,

Dette  $\underline{X}$  e  $\underline{Y}$  le componenti, rispetto a  $\mathcal{F}$ , dei vettori  $v$  e  $w$

i) Determinare i valori di  $k \in \mathbb{R}$  per cui l'applicazione  $\bullet : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  così definita :

$$v \bullet w = {}^t \underline{X} A \underline{Y}$$

è un prodotto scalare.

In particolare, per  $k = 2$  :

ii) determinare una base ortogonale di  $\mathbb{R}^3$ , rispetto a  $\bullet$ ;

iii) determinare l'ortogonale  $W^\perp$ , rispetto a  $\bullet$ , del sottospazio minimo  $W \in \mathbb{R}^3$  contenente il

sottoinsieme  $S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 | x_1 = 1, x_2 = -2\}$ .

### Risoluzione

Osserviamo che perchè una forma bilineare del tipo considerato definisca un prodotto scalare la matrice associata dev'essere simmetrica e la forma quadratica associata dev'essere definita positiva. Perchè ciò accada i determinanti dei minori principali della matrice devono essere positivi.

Si deduce  $k > 1$ . Quindi per  $k = 2$  si ha un prodotto scalare.

Partendo dal vettore  $(1, 0, 0)$  si ha che tutti i vettori ad esso ortogonali si trovano dal porre:

$$(1, 0, 0) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

Si ottiene  $(x, -x, z)$ . Quindi il vettore  $(0, 0, 1)$  è ortogonale a  $(1, 0, 0)$ . Ora è facile vedere che il vettore  $(x, -x, 0)$  è ortogonale a  $(0, 0, 1)$ , per ogni  $x$ . Quindi  $(1, -1, 0)$  è un vettore ortogonale a entrambi.

Quindi come base ortogonale si può scegliere:  $(1, 0, 0), (0, 0, 1), (1, -1, 0)$ .

Il sottospazio minimo  $W$  contenente  $S = (1, -2, x_3)$  è dato da  $\rho(1, -2, x_3)$ . Una sua base è :  $v_1 = (1, -2, 0); v_2 = (1, -2, 1)$ . Il generico vettore  $(x, y, z)$  ortogonale ad entrambi  $v_1$  e  $v_2$  si ottiene da

$$(1, -2, 0) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

da cui  $x + 3y = 0$ . Analogamente si trova  $z = 0$ . In definitiva l'ortogonale è  
 $z = 0; x + 3y = 0$